

TER-MAAT-13 — Détecteur de précipices

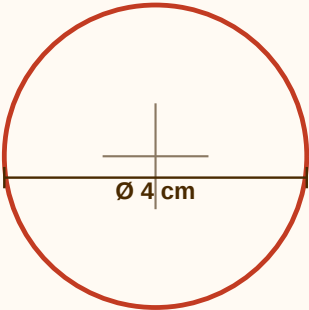
GABARIT · 8-12 ans · ÉCHELLE 1:1 (imprimer à 100 %) · cotes en cm

Découper **Plier** « segment i/N » = à assembler bout à bout

Châssis en A · 15 × 10 cm



Roues avant (2) · Ø 4 cm



Notes de montage

- Châssis en A.
- 2 roues avant plus basses.
- Rouleau avant.

TER-MAAT-13 — Détecteur de précipices

GABARIT · 8-12 ans · ÉCHELLE 1:1 (imprimer à 100 %) · cotes en cm

 **Découper**  **Plier** « segment i/N » = à assembler bout à bout

Matériel à préparer

Trois origines : ce que fournit le kit, ce qui se récupère à la maison, ce qui s'achète en ligne.

N°	Élément	Qté	Origine	Référence exacte pour se le procurer
1	Arduino	1	Kit Arduino Avancé	Arduino Uno R3, câble USB
2	capteurs de proximité	2	À récupérer	selon ce que vous avez
3	Moteurs + roues	1	Kit Arduino Avancé	moteur TT 1:48 + roue 65 mm
4	Carton	1	Maison ou kit	carton 2 mm, plaque 30 × 40 cm

Avant de commencer

- Pose tout sur la table : une fois la colle ouverte, on ne cherche plus.
- Imprime le gabarit à 100 %, sans ajustement ni mise à l'échelle.
- Vérifie la pile et le câble USB avant de monter l'électronique.
- Range les composants par repère : Arduino, driver, module, moteurs.

Fourni par : [Kit Arduino Avancé](#). Le reste se récupère à la maison.

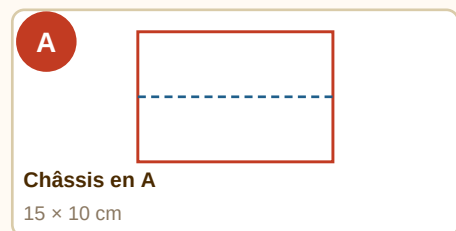
Astuce d'achat : regrouper les composants sur une seule commande coûte souvent moins cher que les frais de port séparés.

TER-MAAT-13 — Détecteur de précipices

GABARIT · 8-12 ans · ÉCHELLE 1:1 (imprimer à 100 %) · cotes en cm

 **Découper**  **Plier** « segment i/N » = à assembler bout à bout

Les pièces, puis le montage



Ordre de montage

- ☐ 1. Construire le châssis en A
- ☐ 2. Fixer les 2 capteurs avant, plus bas
- ☐ 3. Placer le rouleau
- ☐ 4. Allumer et tester

Comment ça marche

Roues avant plus basses que le rouleau : ce décalage est ce qui détecte le vide.

Les notes de coupe et de montage sont page précédente.